

線形代数 5.1.05

「1 次結合と生成する部分空間」

K. Yoshitomi

大阪府立大学

2017

この動画は培風館「理工系新課程 線形代数 基礎から応用まで」[改訂版]に準拠しています。
スライドは <http://www.las.osakafu-u.ac.jp/~yositomi/slide/LA2-2017/> にあります。

1 次結合の例

和とスカラー倍を用いてできること:

2 次数ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\rightsquigarrow 2 \text{ 次数ベクトル } 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 5 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \boxed{\begin{pmatrix} (1) \\ \end{pmatrix}}$$

2 次以下の多項式の空間のベクトル (多項式) $1, x, x^2$

$$\rightsquigarrow 2 \text{ 次以下の多項式 } 3 \cdot 1 + 4 \cdot x - 2x^2 = 3 - 4x - 2x^2$$

2 次以下の多項式の空間のベクトル (多項式) $1, 1 + x, (1 + x)^2$

$$a + bx + cx^2$$

$$= \boxed{(2)} \cdot 1 + \boxed{(3)} (1 + x) + \boxed{(4)} (1 + x)^2$$

1 次結合の定義 (3 つのベクトルの場合)

一般に \mathbb{K} 上のベクトル空間 V の例えば

3 つの要素 (ベクトル) v_1, v_2, v_3 および 3 つのスカラー $c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{K}$

$\rightsquigarrow \underline{c_1 v_1 + c_2 v_2 + c_3 v_3} \in V$ が定まる.



v_1, v_2, v_3 の「1 次結合」, $\begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ c_3 \end{pmatrix}$ (または (c_1, c_2, c_3)): 係数

1 次結合の定義

\mathbb{K} 上のベクトル空間 V

k 個のベクトル $v_1, v_2, \dots, v_k \in V$

k 個のスカラー $c_1, c_2, \dots, c_k \in \mathbb{K}$

$$\rightsquigarrow c_1 v_1 + c_2 v_2 + \cdots + c_k v_k = \boxed{(5)} \quad (\sum \text{記号で})$$



v_1, v_2, \dots, v_k の 1 次結合

$$\begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_k \end{pmatrix} \quad (\text{この 1 次結合の}) \quad \text{係数}$$

1 次結合の例 (数ベクトル空間)

$$V = \mathbb{K}^3, \mathbf{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \mathbf{w} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix},$$

$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^3$ を係数とする 1 次結合

$$= a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

行列で書くと

$$= \begin{array}{|c|} \hline (6) \\ \hline \end{array} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = (\mathbf{u} \ \mathbf{v} \ \mathbf{w}) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

1 次結合と係数ベクトル

$$V = P_5(\mathbb{K}), v_1 = 1, v_2 = x, v_3 = x^2$$

$$a, b, c \in \mathbb{K} \quad \rightarrow a \cdot 1 + b \cdot x + c \cdot x^2 = \boxed{(7)}$$

u, v, w が数ベクトルの場合の等式

$$(u \ v \ w) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = au + bv + cw$$

の自然な拡張として、「形式的な」行ベクトル $(1 \ x \ x^2)$ を用いた表記

$$(1 \ x \ x^2) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = a + bx + cx^2$$

を用いると「座標」「表現行列」「基底変換」において考えやすくなる。

注 通常の多項式同様, bx や cx^2 を xb や x^2c とは書かないことに注意

1 次結合全体 (係数を動かす)

\mathbb{R}^3 の部分空間は $\{\mathbf{0}\}$, \mathbb{R}^3 以外では

$$\left\{ t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbb{R} \right\}, \left\{ s \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbb{R} \right\}, \dots$$

i.e. $\{t\mathbf{v} \mid t \in \mathbb{R}\}$ や $\{s\mathbf{u} + t\mathbf{v} \mid s, t \in \mathbb{R}\}$ の形

i.e. 「係数を動かしたときの 1 次結合全体」は部分空間

\mathbf{u} を含む部分空間は を含む

\mathbf{u}, \mathbf{v} を含む部分空間は を含む

\Rightarrow は \mathbf{u}, \mathbf{v} を含む 最小 の部分空間

生成される部分空間の定義

$$v_1, v_2, \dots, v_m \in V$$

$$U = \langle v_1, v_2, \dots, v_m \rangle =$$

(11)

を v_1, v_2, \dots, v_m で 生成される 部分空間という.

U は v_1, v_2, \dots, v_m を含む最小の V の部分空間.

注 最小: $A \subset B$ を A は B より「小さい」と定めるときこれ以上「小さく」できないということ

Q. U は部分空間になっていることを示せ

Q. $P_2(\mathbb{R}) \supset \{f(x) \in P_2(\mathbb{R}) \mid f(0) = 0\}$ を生成するベクトルを見つけよう.