

# 線形代数 I 「行列で表される写像」

吉富 賢太郎

May 2, 2017

## 行列の定める写像

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 5 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x + 3y \\ 3x + 5y \\ x + 2y \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^3$$

$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^2$  に対して,  $A\mathbf{x} \in \mathbf{R}^3$  が対応

写像 :  $T_A : \mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x}$

$A : m \times n$  行列

$$\Rightarrow T_A : \mathbf{R}^n \ni \mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x} \in \mathbf{R}^m$$

$T_A : A$  の定める写像

# 線形性と 1 次写像 (線形写像)

$f = T_A : \mathbf{R}^m \ni \mathbf{x} \mapsto A\mathbf{x} \in \mathbf{R}^n$  の性質:

$$\left. \begin{array}{l} (1) \ f(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = f(\mathbf{x}) + f(\mathbf{y}) \\ (2) \ f(c\mathbf{x}) = c f(\mathbf{x}) \end{array} \right\} \begin{array}{l} \boxed{\text{線形性}} \\ \text{和・スカラー倍を保つ} \end{array}$$

$$(\because A(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = A\mathbf{x} + A\mathbf{y}, A(c\mathbf{x}) = cA\mathbf{x})$$

1 次写像 ( $n = m$ : 1 次変換)  $\Leftrightarrow$  線形性を持つ写像 (変換)

例.  $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix}$  : 1 次写像 (変換)  $\left(= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right)$

例.  $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x^2 \\ y^3 \end{pmatrix}$  は 1 次写像ではない.

例.  $f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x+1 \\ y+1 \end{pmatrix}$  は 1 次写像ではない.

どんな写像が 1 次写像か考えてみよう

# 1 次写像の正体

Q. 1 次写像はどのような写像か?

(行列で表わされる写像以外に 1 次写像はあるか?)

A.  $f : \mathbf{R}^m \rightarrow \mathbf{R}^n$  が線形性を持つ

i.e.  $f(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = f(\mathbf{x}) + f(\mathbf{y}), f(c\mathbf{x}) = cf(\mathbf{x})$

$\Rightarrow$  ある  $n \times m$  行列  $A$  があって  $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$

線形性を持つ写像 (和やスカラ一倍を保つ写像)

= 1 次写像 (線型写像)

= 行列で定まる写像

具体的に  $A = ?$

# 1 次変換を表す行列

$f: \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$  1 次変換  $\rightsquigarrow f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$  となる  $A$  がある.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2 \quad (\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \mathbf{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix})$$

$$\Rightarrow f\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) = f(x\mathbf{e}_1 + y\mathbf{e}_2) \quad \boxed{\text{1 次結合}}$$

$$= f(x\mathbf{e}_1) + f(y\mathbf{e}_2)$$
$$= xf(\mathbf{e}_1) + yf(\mathbf{e}_2) \quad \boxed{\text{1 次結合}}$$

$$= \frac{(f(\mathbf{e}_1) \ f(\mathbf{e}_2))}{A} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = A\mathbf{x}$$

一般に  $f$  が線形性を持つ  $\Rightarrow$  ある行列  $A$  で  $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x}$

実際  $A = (f(\mathbf{e}_1) \ f(\mathbf{e}_2) \ \cdots \ f(\mathbf{e}_n))$

- 各基本ベクトルの写り先で写像が決まる!!
- 1 次結合の像是像の 1 次結合

# 1 次写像による写り先 (像)

$f : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$  1 次変換

$$\text{s.t. } f(\mathbf{e}_1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, f(\mathbf{e}_2) = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} f\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}\right) &= f(2\mathbf{e}_1 + 3\mathbf{e}_2) \\ &= 2f(\mathbf{e}_1) + 3f(\mathbf{e}_2) \\ &= \underline{2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}} = \begin{pmatrix} 11 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &\quad \| \\ &\quad \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

# 平面の 1 次変換 (回転)

回転: 明らかに線形性を持つ:

「 $\mathbf{x} + \mathbf{y}$  を 60 度回転したもの」

= 「 $\mathbf{x}$  を 60 度回転したもの」+「 $\mathbf{y}$  を 60 度回転したもの」

つまり,  $f : 60$  度回転  $\Rightarrow f(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = f(\mathbf{x}) + f(\mathbf{y})$

スカラー倍もしかり  $\rightsquigarrow$  行列で書けるはず...

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  は  $\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$  に,  $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  は  $\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$  に写る

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

一般に  $\theta$  回転を表す行列は  $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$

# 平面の 1 次変換（対称移動）

原点を通る直線についての対称移動は明らかに線形性を持つ：

**例**  $y = 2x$  に関する対象移動

$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  と対称な点を  $\begin{pmatrix} a \\ c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ d \end{pmatrix}$  とおく

$$(\begin{pmatrix} a-1 \\ c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix})=0, \frac{c}{2}=2\left(\frac{a+1}{2}\right) \therefore a=-\frac{3}{5}, c=\frac{4}{5}$$

$$(\begin{pmatrix} b \\ d-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix})=0, \frac{d+1}{2}=2\left(\frac{b}{2}\right) \therefore b=\frac{4}{5}, d=\frac{3}{5}$$

よって、 $y = 2x$  に関する対象移動を表す行列は： $\begin{pmatrix} -\frac{3}{5} & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & \frac{3}{5} \end{pmatrix}$

**注** もちろん、 $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  の移動先を  $\begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix}$  とおいて同様にやると

$$X = -\frac{3}{5}x + \frac{4}{5}y, Y = \frac{4}{5}x + \frac{3}{5}y \text{ が得られ, 行列が求まる.}$$

## 対称移動 (別解)

$f: y = 2x$  に関する対称移動:

$f$  は  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  を  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$  に,  $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$  を  $\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$  に写す

$f$  を表す行列  $A \rightsquigarrow A \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, A \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$

1 つにまとめて  $A \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned}\therefore A &= \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}^{-1} = -\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= -\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & -4 \\ -4 & -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

# 正射影/行列の和とスカラー一倍

Q. 正射影は線形性をもつか? もつなら表す行列は?

正射影  $p$  の像 = 対称移動  $f$  の像と恒等写像  $\text{Id}$  の像の中点

$$p(\mathbf{x}) = \frac{1}{2}(f(\mathbf{x}) + \text{Id}(\mathbf{x}))$$

$$= \frac{1}{2}(A\mathbf{x} + E\mathbf{x}) = \frac{1}{2}(A + E)\mathbf{x}: \text{線形写像}$$

$$\text{e.g. } \frac{1}{2} \left( \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} & \frac{4}{5} \\ \frac{4}{5} & \frac{3}{5} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} & \frac{2}{5} \\ \frac{2}{5} & \frac{4}{5} \end{pmatrix}$$

$A, B : 1$  次写像  $f, g : \mathbf{R}^n \rightarrow \mathbf{R}^m$  を表す行列,  $c \in \mathbf{R}$

和  $f+g$  を  $(f+g) : \mathbf{x} \mapsto f(\mathbf{x})+g(\mathbf{x})$  で定義

$\rightsquigarrow f+g$  を表す行列は  $A+B$

スカラー一倍  $cf$  を  $(cf)(\mathbf{x})=c(f(\mathbf{x}))$  で定義

$\rightsquigarrow cf$  を表す行列は  $cA$

# 合成と行列の積

$$f = T_A : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2, g = T_B : \mathbf{R}^3 \rightarrow \mathbf{R}^2$$

(A:2次正方, B:2×3)

$f \circ g(\mathbf{x}) = f(g(\mathbf{x}))$  : 1次写像の合成

$$= A(g(\mathbf{x})) = A(B\mathbf{x})$$

$$= (AB)\mathbf{x} \quad (\text{結合法則}) = T_{AB}(\mathbf{x})$$

i.e. 1次写像の合成は線形で、表す行列は行列の積

例  $y = x$  に関する対称移動:

(45° 回転)○(x 軸対称)○(-45° 回転)

$$\begin{aligned} \text{表す行列} &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$